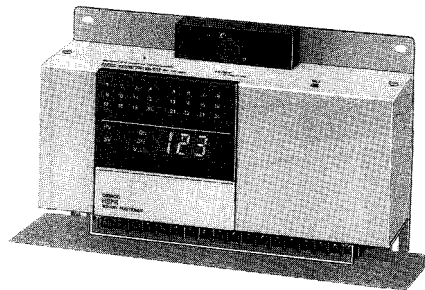


# H8PR-□□型凸轮角度测量器

## 高性能低价格之电子式凸轮开关

- 控制输出8、16、24点系列化。
- 360°角以1°为单位设定ON/OFF。
- 0.2ms(5kHz)高速应答。
- 每1输出可用程式控制10次ON/OFF。
- 使用专用之绝对编码器E6F-AB3C-C可到达833rpm之高速回转输入。
- 备有编码器回转方向之切换、编码器之原点补正等便利机能。
- 取得UL、CSA规格。



### ■种类

- 定位器主体

控制输出	型式
8点	H8PR-8型
16点	H8PR-16型
24点	H8PR-24型

### 专用绝对编码器

型式	CABLE线长度
E6F-AB3C-C 360 2M型	2m
E6F-AB3C-C 360 5M型	5m
E6F-AB3C-C 360 10M型	10m

### 选购配备(另外表示)

名称	规格	型式
连接器	轴径φ10	E69-C10B型
延长电线	5m	E69-DF5型
并联运用变压器	可2台并联运用	Y92C-30型

有关标准外之长度请另外购买。

### ■额定值

额定电压	AC100~240V50/60Hz(共用)
容许变动电压范围	额定电压之90%~110%
消耗电力	约10W(AC240V 50Hz)
输入	编码器输入 专用绝对编码器E6F-AB3C-C型 ·应答速度5kHz(0.2ms)编码器回转速度833rpm ·可切换0.5kHz/1kHz/2kHz/3kHz/4kHz/5kHz ·附检知异常资料机能
	输出禁止输入 ·接点输入(应答时间20ms)/电晶体输入(应答时间5ms) ·因接点或电晶体之短路,程式控制输出全部OFF
	强制运转输入 以端子台部与端子间短接,进入强制运转状态,全面禁止前面开关操作,程式保护。
输出	电晶体集极开路输出 DC 30V max. 100mA max.
	控制输出(ON/OFF角度输出) 输出点数: H8PR-8 8点 H8PR-16 16点 H8PR-24 24点
	运转中输出 运转模式ON·ERROR错误发生时OFF
控制单位	1°单位(1回转360分割) 每1次输出ON/OFF回路可扩张到10次。
使用周围温度	-10~+55℃(但不结冰状态)
使用周围湿度	35~85%RH
装置构造	盘内藏型
外壳包装	浅灰色(Munsell色号5Y7/1)

### ■性能

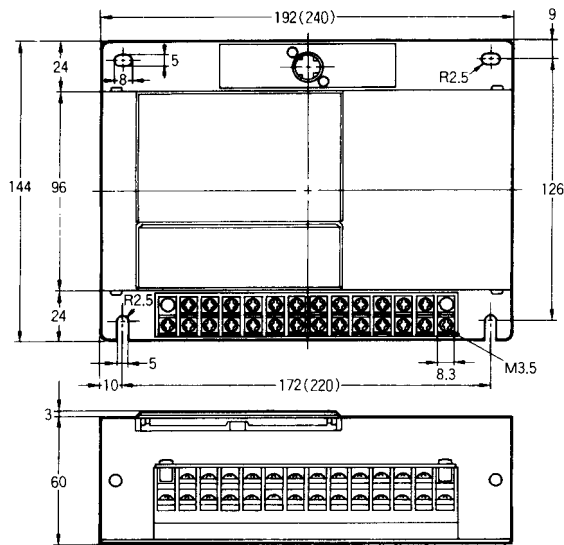
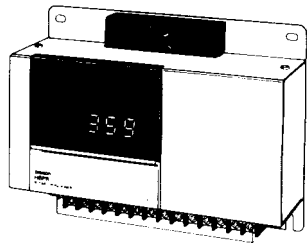
编码器回转方向	可切换CW(顺时针方向)/CCW(反时钟方向)	
更正编码器原点	-179°~+180°(角度全部范围可)	
学习设定	ON/OFF角度值、原点补正值 可设定从编码器的角度数据之读进	
输出开始角度	0~359°(在角度全部范围可)	
编码器CABLE线 延长距离	30m	
瞬间停电保证时间	0.01s	
停电记忆时间	约10年(25℃时)(锂电池)	
绝缘阻抗	100MΩ以上(DC500V依Mega数)(导电部端子及露出非充电之金属部间、电源回路及控制输出回路间)	
耐电压	AC15,00V50/60Hz 1min(导电部端子及露出非充电之金属部间、电源回路及控制输出回路间)	
冲击电压	3kV(操作电源端子间) 4.5kV(导电部端子及非充电之金属部间)	
耐杂波	根据杂波模拟器之方形杂波 ±1.2kV(操作电源端子间) ±500V(输入端子间)	
静电气耐力	8kV(误动作)	
振动	耐久	10~55Hz 单振幅0.375mm
	误动作	10~55Hz 单振幅0.25mm
冲击	耐久	300m/S <sup>2</sup> (约30G)
	误动作	100m/S <sup>2</sup> (约10G)
重量	约1.3kg	

### ■输出输入应答时间

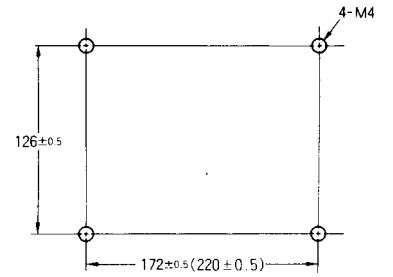
编码器输入之应答速度设定	输出应答时间
5kHz、4kHz	0.3ms以下
3kHz	0.35ms以下
2kHz	0.5ms以下
1kHz	1.1ms以下
0.5kHz	1.5ms以下

# H8PR-□□

## ■ 外观尺寸



安装孔加工尺寸



注：（）内是H8PR-24



CAD档 H8P\_01

### ⚠ 警告

本产品使用锂电池分解，  
加压变形，请勿在100℃  
以上做过热或烧却。  
锂电池内置原因，恐会有发火或破裂  
之虞。



### 注意

本体金属外壳和内部回路的中性点在内部有短路。金属外壳由于有带电，为防止电击请将FG端子确实接地。